

IRB 1300

体型紧凑、性能优异的工业机器人



IRB 1300在负载能力、工作范围和路径精度方面表现一流, 速度更快, 体型更紧凑, 能提高生产效率和生产柔性。

负载能力强

IRB 1300六轴工业机器人工作范围广, 负载能力强, 适用于电子、一般工业、食品饮料、物流和汽车零部件等行业的高负载应用。它有四种版本可选, 负载/工作范围分别为12kg/1.4m、11kg/0.9m、10kg/1.15m, 以及7kg/1.4m, 其中12kg负载为同类机器人中最高。

省空间, 增产能

ABB IRB 1300的重量仅为IRB 1600的40%, 底座面积仅为其1/6, 在节省空间的同时满足生产效率最大化的需求。IRB 1300占地面积仅为220mm乘以220mm, 允许更多机器人部署在给定的区域。

高节拍加速生产

IRB 1300生产节拍加快27%, 从而保证快速生产。其负载更高、工作范围更广, 适用于多种应用, 包括物料搬运、上下料、抛光、装配与测试等。

更多输入/输出

IRB 1300 提供高达24路输入/输出连接(C1+C2+C3), 可以操作更精密的夹具或末端执行器, 允许用户同时处理更多工件, 提升生产效率。

防护加强

IRB 1300新增经IP67认证的铸造专家二代防护等级和ISO 4洁净室两种选项, 适用于严苛生产环境和无污染生产流程。铸造专家二代防护等级版本采用不锈钢材质的末端执行器, 可避免金属生锈。

主要优势

- 重量减轻60%*, 底座面积仅为1/6*, 适用于狭小的空间
- 节拍加快27%** , 提高生产效率
- 配备高达 24路输入/输出连接(C1+C2+C3), 以便操作更精密、更复杂的夹具

主要应用

- 物料搬运
- 机床上下料
- 抛光
- 装配与测试
- 上下料
- 拾料

*与IRB 1600相比

**IRB 1300-7/1400与IRB 1600-6/1450相比



规格

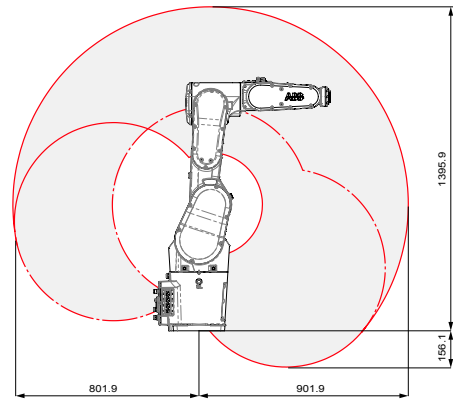
机器人版本	工作范围 (mm)	有效负载 (kg)	手臂负载 (kg)
IRB 1300-11/0.9	900	11	1
IRB 1300-10/1.15	1150	10	0.5
IRB 1300-7/1.4	1400	7	0.5
IRB 1300-12/1.4	1400	12	0.5
轴数			6
防护等级		标配IP40, 可选项: IP67, 铸造专家二代	
洁净室版本			可选 ISO 4
安装方式			任意角度 ¹
控制器			OmniCore
集成信号和电源		(可选) 手腕上最高24路信号(C1+C2+C3)	
集成气源		手腕上6 x 4路气源(最大6 Bar) ²	
集成以太网		1个1000 Base-T以太网端口 ²	

¹ 当有效负载快速达到满荷时, 或特定姿态下, 工作范围存在一定的限制。

² 可选项。

	IRB 1300-11/0.9	IRB 1300-10/1.15	IRB 1300-7/1.4	IRB 1300-12/1.4
性能 (符合ISO 9283)				
重复定位精度 RP (mm)	0.02	0.023	0.03	0.05
0.1mm内定位稳定时间 PSt(s)	0.28	0.27	0.38	0.56
路径重复精度 RT (mm)	0.08	0.04	0.07	0.04
节拍时间³				
1 kg 拾料节拍 25*300*25mm	0.42s	0.45s	0.45s	0.41s
2 kg 拾料节拍 25*300*25mm				0.42s
物理参数				
机器人底座尺寸 (mm)				220x220
重量 (kg)	75	77	79	79

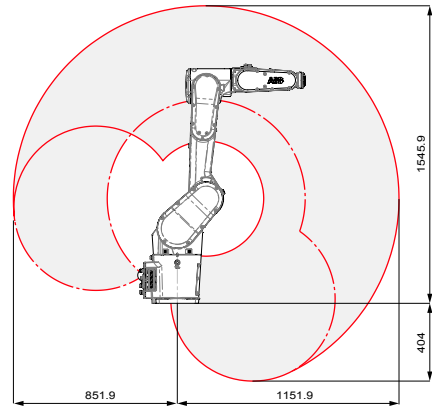
轴运动	工作范围	最大轴速 ⁴
轴 1 旋转	+180° 至 -180°	280°/s
轴 2 手臂	+130° 至 -100°	228°/s
轴 3 手臂	+65° 至 -210°	330°/s
轴 4 手腕	+230° 至 -230°	500°/s
轴 5 弯曲	+130° 至 -130°	420°/s
轴 6 翻转	+400° 至 -400°	720°/s



运动, IRB 1300-10/1.15

轴运动	工作范围	最大轴速 ⁴
轴 1 旋转	+180° 至 -180°	240°/s
轴 2 手臂	+155° 至 -95°	228°/s
轴 3 手臂	+65° 至 -210°	336°/s
轴 4 手腕	+230° 至 -230°	500°/s
轴 5 弯曲	+130° 至 -130°	420°/s
轴 6 翻转	+400° 至 -400°	720°/s

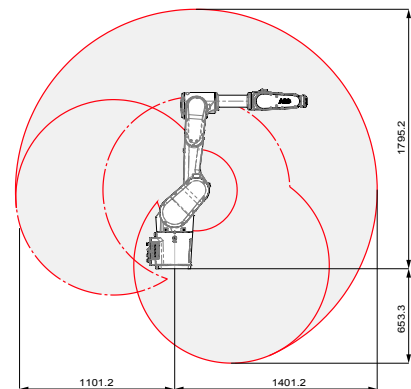
工作范围, IRB 1300-10/1.15



运动, IRB 1300-7/1.4

轴运动	工作范围	最大轴速 ⁴
轴 1 旋转	+180° 至 -180°	249°/s
轴 2 手臂	+155° 至 -95°	180°/s
轴 3 手臂	+69° 至 -210°	247°/s
轴 4 手腕	+230° 至 -230°	500°/s
轴 5 弯曲	+130° 至 -130°	420°/s
轴 6 翻转	+400° 至 -400°	720°/s

工作范围, IRB 1300-7/1.4 and IRB1300-12/1.4



运动, IRB 1300-12/1.4

轴运动	工作范围	最大轴速 ⁴
轴 1 旋转	+180° 至 -180°	230°/s
轴 2 手臂	+155° 至 -95°	120°/s
轴 3 手臂	+69° 至 -210°	110°/s
轴 4 手腕	+230° 至 -230°	480°/s
轴 5 弯曲	+130° 至 -130°	390°/s
轴 6 翻转	+400° 至 -400°	535°/s

⁴ 最大轴速因控制器而异。详细信息请参考产品手册。

参数更改恕不另行通知。