

随时、随地、简便。

与人一同工作的机器人。

以公司内部工厂的汽车零部件制造性能升级为目的，电装机器人的研发经历了50年的发展。引领新世纪的工业级协作机器人，COBOTTA。对人友好的外形构造，易于搬运的小型化设计。随时随地自由随行，快速实现自动化工作。并且，无需专业化知识，惊人的简便应用。人手不足，稍微需要一些帮助的时候。单纯枯燥的工作托付给机器人，自己希望做更有创造性的工作的时候。视客户的需求与应用方式的不同，无论走到哪里，均有无限可能的COBOTTA。其想象力，无穷无尽。





1

safety design

无需安全防护栅的人机协作机器人。防止夹伤的独特机械臂构造，无锐利部分的外观设计。另外，6个可动部位均内置传感器，实时监控速度与扭矩，从功能层面保证安全性。(预计通过第三方机构取得认证)



2

portable body

可轻松搬运的约4kg自重，同时拥有500g的可搬运重量。加之一体式的控制器设计，在削减配线之外，并且可以与外部设备实现统一控制。标准搭载ORIN。



3

easy to use

支持直接示教功能，可实现直观操作的GUI，编程工作也更简便。装载选配件相机后，可通过相机实现示教校正工作。



4

open platform

开放内嵌式控制器，同时开放COBOTTA控制用API，开发者可通过自由的开发环境进行原生应用的开发工作。(OSS版)

项目	规格
轴数	6轴+1轴(电动夹爪)*1
驱动电机/制动器	全轴AC伺服电机/1、2、3、4、5轴带制动器
臂全长(第1臂+第2臂)	342.5(165+177.5)mm
额定可搬运质量(最大可搬运质量)	0.5kg(※手腕部向下±10度以内时0.7kg)*2
最大容许惯性力矩	J4:0.0065kgm ² J5:0.0047kgm ² J6:0.0012kgm ²
位置重复定位精度	±0.05mm*3
标准循环时间	出厂设定值4.32sec、设定最大速度时1.6sec (水平200mm、垂直25mm的往复运行时间)
保护等级	COBOTTA主机:IP30 AC适配器、AC电缆:IP20
软件	标准版:COBOTTA专用软件 OSS版:无 (※客户可安装Linux等)
电源规格(AC适配器)	输入:单相AC100~240V±10%/47~63Hz
外部信号	输入:20点(通用输入:8点 / 专用输入:12点) 输出:19点(通用输出:8点 / 专用输出:11点)
外部通信	Ethernet x 1回路、USB x 2回路、VGA输出 x 1ch
环境条件(运行中)	温度0至40° C、湿度20至80%RH(无结霜)
本体质量	约4kg
安全规格 (预计通过第三方机构取得认证)	标准版▶ISO 10218-1:2011 ISO/TS 15066:2016 ISO 13849-1:2015 PL d Cat.3 OSS版▶ISO 13849-1:2015 PL d Cat.3
噪声 (等价噪声级(A特性))	55db以下 (额定荷载, 出厂最高速度下测量)
污损等级(污染等级)	2*4
过电压类别	II*5

*1.选配件 *2.未装配电动夹爪时 *3.环境温度一定的条件下 *4.2级污染,适用于家庭或办公环境 *5.过电压类别II,指由固定设备(插座等)供电的耗能设备

该产品是一款可以实现与人协同工作的工业级机器人。请在使用之前,根据相关法律、法规、指南,ISO 12100:2010等进行风险评估,并在充分降低相关风险后使用。另外,关于是否符合使用环境的相关法律和标准还请自行确认。

【咨询方式】

■ 电装(中国)投资有限公司

北京市朝阳区东三环北路5号北京发展大厦518室 〒100004 TEL.+86-10-5758-2835
上海市闵行区元电路35号 〒201108 TEL.+86-21-2350-0093
广州市体育东路138号金利来数码网络大厦1101-06室 〒510613 TEL.+86-20-3887-2753

