

# B10



## 订购型号

**B10** [ ] [ ] [ ] [ ] **SR1-X** **05** [ ] [ ] [ ] [ ] [ ] [ ] [ ] [ ]

<b>机器人主机</b>	<b>选配件</b>	<b>行程</b>	<b>电缆长度<sup>※1</sup></b>	<b>适用控制器</b>	<b>驱动</b>	<b>支持 CE 标准</b>	<b>再生装置</b>	<b>输入输出选择</b>	<b>电池</b>
马达安装方向 L: 马达左水平 R: 马达右水平 LU: 马达左上 RU: 马达右上 LD: 马达左下 RD: 马达右下	润滑油指定 无: 标准 GC: 洁净型	150~2550 (100mm 间距)	3L: 3.5m (标准) 5L: 5m 10L: 10m	SR1-X TS-X <sup>※2</sup> RDX <sup>※2</sup>	05: 100W以下	未填写: 标准 E: CE 规格	未填写: 无	N: NPN P: PNP CC: CC-Link DN: DeviceNet PB: Profibus YC: YC-Link <sup>※3</sup>	未填写: 无电池 (增量式规格) B: 带电池 (绝对式规格)

※1. 机器人电缆为标准电缆。可变更为抗弯曲电缆 (RDX 不支持)。有关机器人电缆的详情请参阅 P.423 的说明。  
 ※2. 有关 TS-X、RDX 的选项, 请参阅各控制器页的订购型号 (TS-X: P.355、RDX: P.365)。  
 ※3. 只适用 YC-Link 的副轴 (Slave) 设定。

### 基本规格

马达输出 AC (W)	100
反复定位精度 <sup>※1</sup> (mm)	±0.04
皮带 (mm)	相当于导距 25
最高速度 (mm/sec)	1875
最大搬运重量 (kg)	10
行程 (mm)	150~2550 (100 间距)
全长 (mm)	行程+397.5
马达安装方向	L 规格 / R 规格 上述以外规格
主机截面最大外形 (mm)	W100×H81
电缆长度 (m)	标准: 3.5 / 选配: 5, 10
线性导轨形式	4 列圆弧形×1 导轨
位置检测器	旋转变压器 <sup>※2</sup>
分辨率 (脉冲/旋转)	16384

※需要原点位置反马达侧规格时, 请咨询。  
 ※1. 单方向的反复定位精度。  
 ※2. 位置检测器 (旋转变压器) 为增量式和绝对式通用规格。  
 控制器侧具有备份功能时为绝对式规格。

### 允许突出量<sup>※</sup>

	水平使用时 (单位: mm)			墙面安装使用时 (单位: mm)		
	A	B	C	A	B	C
3kg	1800	1392	1084	1144	1005	1734
5kg	1574	826	696	724	576	1199
8kg	1221	509	474	493	333	918
10kg	1171	403	407	414	254	869

※导轨寿命 10,000km 时, 滑块上方中心至搬运重心的距离。

### 允许静态力矩

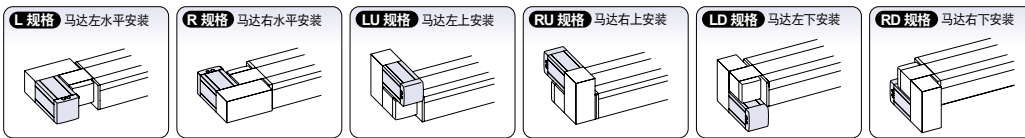
MY			MP			MR		
188			188			165		

(单位: N·m)

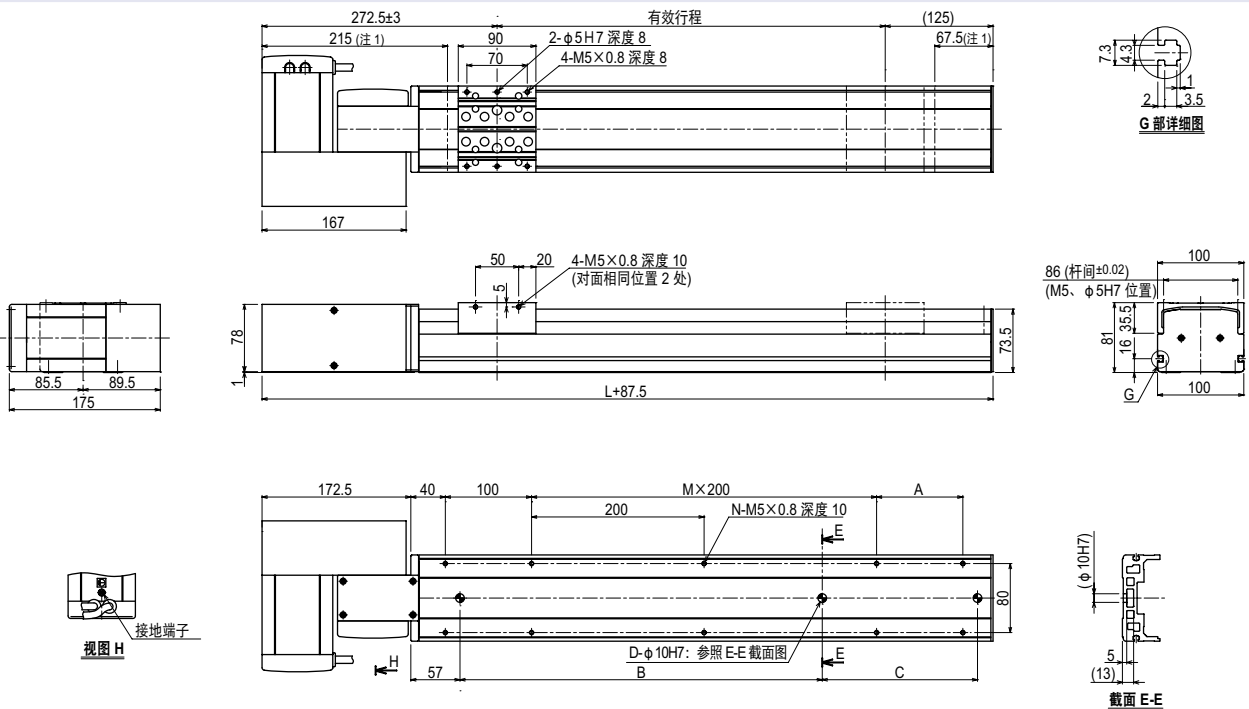
### 适用控制器

控制器	运行方法
SR1-X-05	程序/ 迹点定位/ 遥控命令/ 在线命令
TS-X205	迹点定位
RDX-05-RBR1	脉冲列

### 马达安装方向 马达安装方向可从下述 6 种中选择。



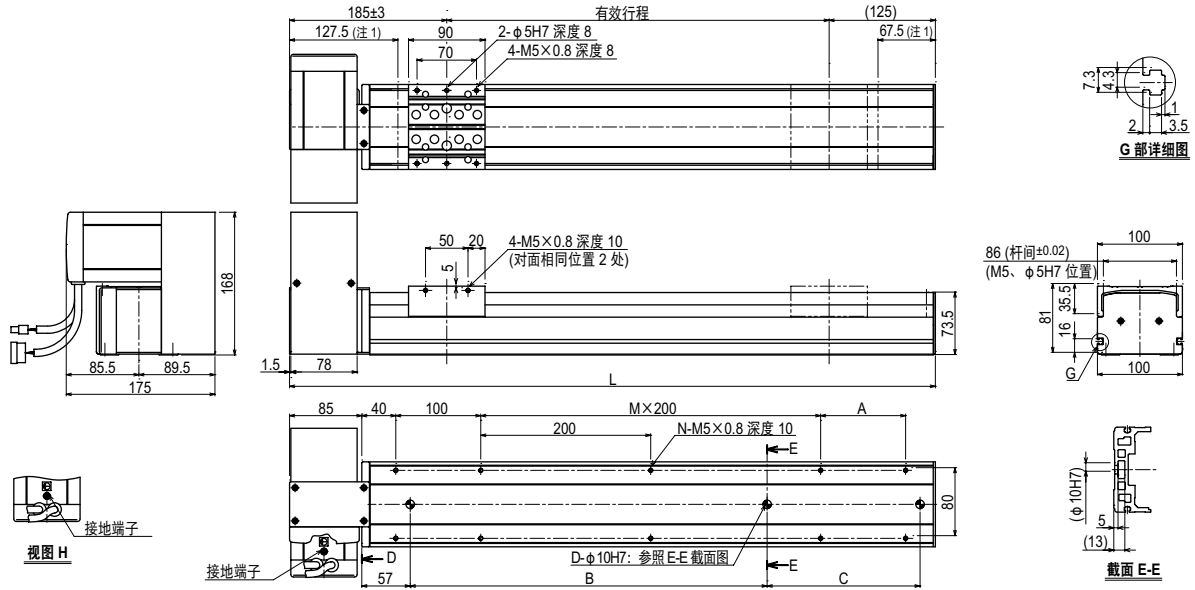
### B10 R 规格



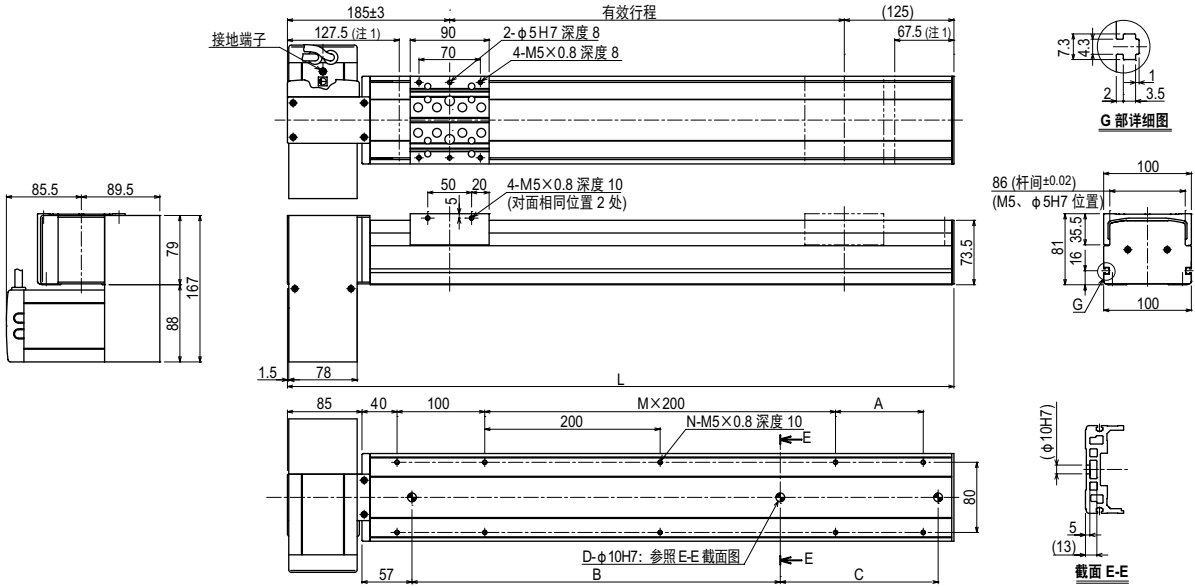
注1. 从两端到限位器的位置。  
 注2. 马达的配置可以从上、下、水平 3 个方向选择其一 (本图为水平方向)。  
 注3. 马达的方向可以选择左或右方向 (本图为右向)。  
 注4. 电缆的取出位置可以从上、下、前、后 4 个方向选择其一 (本图为朝前)。

有效行程	150	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250	1350	1450	1550	1650	1750	1850	1950	2050	2150	2250	2350	2450	2550
L	460	560	660	760	860	960	1060	1160	1260	1360	1460	1560	1660	1760	1860	1960	2060	2160	2260	2360	2460	2560	2660	2760	2860
A	200	100	200	100	200	100	200	100	200	100	200	100	200	100	200	100	200	100	200	100	200	100	200	100	200
B	240	240	420	600	600	780	780	960	960	1140	1140	1320	1320	1320	1320	1320	1320	1320	1320	1320	1320	1320	1320	1320	1320
C	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	240	240	420	420	600	780	780	960	960	1140	1140	1320	1320
D	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3
M	-	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11	12	12
N	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	26	28	28	30	30
主机重量 (kg)	7.4	8.2	9.0	9.8	10.5	11.3	12.1	12.9	13.7	14.5	15.3	16.1	16.9	17.7	18.4	19.2	20.0	20.8	21.6	22.4	23.2	24.0	24.8	25.6	26.3

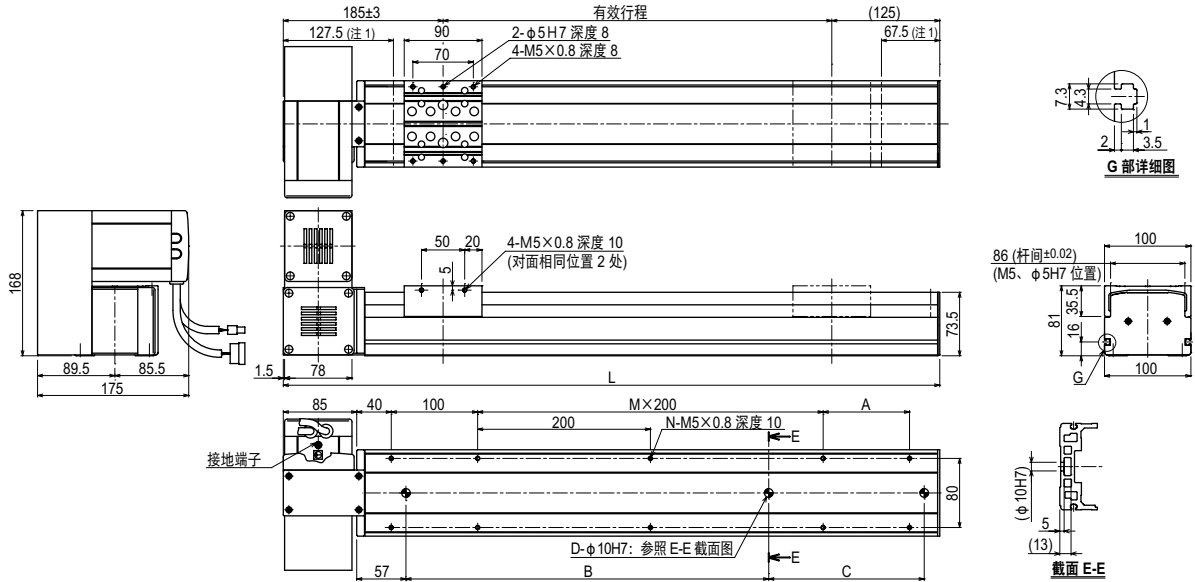
B10 RU 规格



B10 RD 规格



B10 LU 规格



APPLICATION 应用机型  
 TRANSERO 小型单轴机器人  
 FLIP-X 单轴机器人  
 PHASER 线性单轴机器人  
 XY-X 直角机器人  
 YK-XG 水平多关节机器人  
 YP-X 拾取型机器人  
 CLEAN 洁净型机器人  
 CONTROLLER 控制器  
 INFORMATION 各种信息

T 型  
 F 型  
 N 型  
 R 型